

МИНИСТЕРСТВО ТРАНСПОРТА РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ  
ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ  
УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ  
**«РОССИЙСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ТРАНСПОРТА (МИИТ)»**

УТВЕРЖДАЮ:

Директор РОАТ

В.И. Апатцев

08 сентября 2017 г.

Кафедра "Железнодорожная автоматика, телемеханика и связь"

Автор Орлов Александр Валерьевич, к.т.н., доцент

## РАБОЧАЯ ПРОГРАММА УЧЕБНОЙ ДИСЦИПЛИНЫ

### Локальные системы

|                          |  |
|--------------------------|--|
| Направление подготовки:  | <u>27.03.04 – Управление в технических системах</u>              |
| Профиль:                 | <u>Системы и технические средства автоматизации и управления</u> |
| Квалификация выпускника: | <u>Бакалавр</u>  |
| Форма обучения:          | <u>заочная</u>   |
| Год начала подготовки    | <u>2017</u>  |

|   |   |
|---|---|
| Одобрено на заседании<br>Учебно-методической комиссии института<br>Протокол № 1<br>08 сентября 2017 г.<br>Председатель учебно-методической<br>комиссии<br><br>С.Н. Клинов | Одобрено на заседании кафедры<br>Протокол № 2<br>08 сентября 2017 г.<br>Заведующий кафедрой<br><br>А.В. Горелик |
|---|---|

Москва 2017 г.

## **1. ЦЕЛИ ОСВОЕНИЯ УЧЕБНОЙ ДИСЦИПЛИНЫ**

Целью освоения учебной дисциплины «Локальные системы» является формирование у обучающихся компетенций в соответствии с федеральными государственными образовательными стандартами по направлению «Управление в технических системах» и приобретение ими:

- знаний о структурных особенностях конкретных систем автоматики различного назначения, основных характеристиках объектов управления, измерительных элементов, исполнительных элементов, используемых усилителей и преобразователей сигналов, стандартных автоматических регуляторов, принципов построения промышленных систем регулирования, об особенностях работы локальных следящих систем и систем программного управления;
- умений определять основные характеристики локальных систем управления в статике и динамике по известным характеристикам элементов;
- навыков анализа и синтеза локальных систем управления.

## **2. МЕСТО УЧЕБНОЙ ДИСЦИПЛИНЫ В СТРУКТУРЕ ОП ВО**

Учебная дисциплина "Локальные системы" относится к блоку 1 "Дисциплины (модули)" и входит в его вариативную часть.

### **2.1. Наименования предшествующих дисциплин**

Для изучения данной дисциплины необходимы следующие знания, умения и навыки, формируемые предшествующими дисциплинами:

#### **2.1.1. Теория дискретных устройств автоматики и телемеханики :**

Знания: основные методы, способы и средства получения, хранения, переработки информации

Умения: работа с компьютером как средством управления информацией

Навыки: основными методами, способами и средствами получения, хранения, переработки информации, иметь навыки работы с компьютером как средством управления информацией

#### **2.1.2. Технические средства автоматизации и управления:**

Знания: принципы организации научных исследований

Умения: проводить подготовку данных и составление обзоров, рефератов, отчетов, научных публикаций и докладов на научных конференциях и семинарах, участие во внедрении результатов исследований и разработок;

Навыки: методами и средствами разработки и оформления технической документации.

### **2.2. Наименование последующих дисциплин**

Результаты освоения дисциплины используются при изучении последующих учебных дисциплин:

#### **2.2.1. Автоматизированные системы управления движением поездов**

#### **2.2.2. Системы автоворедения поездов**

### **3. ПЛАНИРУЕМЫЕ РЕЗУЛЬТАТЫ ОБУЧЕНИЯ ПО ДИСЦИПЛИНЕ (МОДУЛЮ), СООТНЕСЕННЫЕ С ПЛАНИРУЕМЫМИ РЕЗУЛЬТАТАМИ ОСВОЕНИЯ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЙ ПРОГРАММЫ**

В результате освоения дисциплины студент должен:

| №<br>п/п | Код и название компетенции  | Ожидаемые результаты   |
|----------|---|--|
| 1        | ОПК-6 способностью осуществлять поиск, хранение, обработку и анализ информации из различных источников и баз данных, представлять ее в требуемом формате с использованием информационных, компьютерных и сетевых технологий | Знать и понимать: основные методы, способы и средства получения, хранения, переработки информации<br><br>Уметь: работа с компьютером как средством управления информацией<br><br>Владеть: основными методами, способами и средствами получения, хранения, переработки информации, иметь навыки работы с компьютером как средством управления информацией   |
| 2        | ПК-2 способностью проводить вычислительные эксперименты с использованием стандартных программных средств с целью получения математических моделей процессов и объектов автоматизации и управления                           | Знать и понимать: Модель автоматизации предприятия. Структура современной АСУТП. Государственная система приборов и средств автоматизации (ГСП). Характеристики и свойства локальных систем управления.<br><br>Уметь: Решать задачу выбора закона управления и типа регулятора и устойчивости локальных систем управления.<br>Определять динамических характеристики объекта управления. Показатели качества процесса регулирования<br><br>Владеть: Локальные системы управления. Методы настройки регуляторов |

#### **4. ОБЪЕМ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ) В ЗАЧЕТНЫХ ЕДИНИЦАХ И АКАДЕМИЧЕСКИХ ЧАСАХ**

##### **4.1. Общая трудоемкость дисциплины составляет:**

3 зачетные единицы (108 ак. ч.).

##### **4.2. Распределение объема учебной дисциплины на контактную работу с преподавателем и самостоятельную работу обучающихся**

|  | Количество часов        |           |
|--|-------------------------|-----------|
| Вид учебной работы   | Всего по учебному плану | Семестр 5 |
| Контактная работа  | 13                      | 13,25     |
| Аудиторные занятия (всего):  | 13                      | 13        |
| В том числе:   |                         |           |
| лекции (Л)   | 4                       | 4         |
| практические (ПЗ) и семинарские (С)                                | 8                       | 8         |
| Контроль самостоятельной работы (КСР)                              | 1                       | 1         |
| Самостоятельная работа (всего)                                     | 91                      | 91        |
| ОБЩАЯ трудоемкость дисциплины, часы:                               | 108                     | 108       |
| ОБЩАЯ трудоемкость дисциплины, зач.ед.:                            | 3.0                     | 3.0       |
| Текущий контроль успеваемости (количество и вид текущего контроля) | КРаб (1)                | КРаб (1)  |
| Виды промежуточной аттестации (экзамен, зачет)                     | ЗаO                     | ЗаO       |

**4.3. Содержание дисциплины (модуля), структурированное по темам (разделам)**

| №<br>п/п | Семестр | Тема (раздел) учебной дисциплины  | Виды учебной деятельности в часах/<br>в том числе интерактивной форме |    |    |     |    |       | Формы<br>текущего<br>контроля<br>успеваемости и<br>промежу-<br>точной<br>аттестации |                   |
|----------|---------|---|---|----|----|-----|----|-------|---|-------------------|
|          |         |   | Л   | ЛР | ПЗ | КСР | СР | Всего |   |                   |
| 1        | 2       | 3   | 4   | 5  | 6  | 7   | 8  | 9     | 10  |                   |
| 1        | 5       | Раздел 1<br>Раздел 1. Введение<br><br>Уровни управления.<br>Модель<br>автоматизации<br>предприятия.<br>Структура<br>современной АСУТП,<br>место и роль<br>локальных систем<br>управления в АСУТП.<br>Стандарты ISO-9000/<br>Функции и<br>компоненты типового<br>обеспечения АСУТП.  | ,5/0  |    |    |     |    | 11    | 11,5/0  | ,<br>выполнение К |
| 2        | 5       | Раздел 2<br>Раздел 2.<br>Государственная<br>система приборов и<br>средств<br>автоматизации (ГСП).<br><br>Организации по<br>разработке и изданию<br>стандартов.<br>Назначение,<br>принципы построения<br>и структура ГСП.<br>Ветви и сигналы в<br>ГСП. Измерительные<br>устройства ГСП.<br>Сигналы и параметры.<br>Структурные схемы<br>измерительных<br>преобразователей и их<br>погрешности. | ,5/0  |    |    |     |    | 12    | 12,5/0  | ,<br>выполнение К |
| 3        | 5       | Раздел 3<br>Раздел 3. Локальные<br>системы управления.<br><br>Структурная схема<br>простейшей<br>локальной системы<br>управления. Типовые<br>схемы локальных<br>систем управления.<br>Основные термины и<br>определения.<br>Классификация<br>локальных систем   | ,5/0  |    |    |     |    | 11    | 11,5/0  | ,<br>выполнение К |

| №<br>п/п | Семестр | Тема (раздел) учебной дисциплины  | Виды учебной деятельности в часах/<br>в том числе интерактивной форме |    |    |     |    |        | Формы текущего контроля успеваемости и промежуточной аттестации |
|----------|---------|---|---|----|----|-----|----|--------|---|
|          |         |   | Л   | ЛР | ПЗ | KCP | СР | Всего  |   |
| 1        | 2       | 3   | 4   | 5  | 6  | 7   | 8  | 9      | 10  |
|          |         | управления.<br>Требования к промышленным локальным системам управления.<br>Классификация объектов управления.<br>Классификация приборов и средств автоматизации.<br>Первичные преобразователи.<br>Датчики.<br>Исполнительные механизмы.<br>Регулирующие органы.   |   |    |    |     |    |        |   |
| 4        | 5       | Раздел 4<br>Раздел 4.<br>Характеристики и свойства локальных систем управления.<br><br>Методы описания свойств систем управления.<br>Статические характеристики.<br>Динамические характеристики.<br>Типовые звенья локальных систем управления и их соединение.<br>Передаточные функции отдельных звеньев и локальных систем управления в целом.<br>Экспериментальные методы определения динамических характеристик объектов управления.<br>Определение параметров переходных характеристик.<br>Типовые процессы регулирования:<br>апериодический процесс с минимальным временем регулирования, | ,5/0  |    |    |     | 12 | 12,5/0 | ,<br>выполнение К   |

| №<br>п/п | Семестр | Тема (раздел) учебной дисциплины  | Виды учебной деятельности в часах/<br>в том числе интерактивной форме |    |    |     |    |        | Формы текущего контроля успеваемости и промежуточной аттестации |
|----------|---------|---|---|----|----|-----|----|--------|---|
|          |         |   | Л   | ЛР | ПЗ | KCP | СР | Всего  |   |
| 1        | 2       | 3   | 4   | 5  | 6  | 7   | 8  | 9      | 10  |
|          |         | переходной процесс с 20% перерегулированием и минимальным временем первого полупериода, переходной процесс, обеспечивающий минимум интегрального критерия качества. Коэффициенты передачи элементов и блоков локальных систем управления. Устройчивость локальных систем управления. показатели качества процесса управления: установившееся значение выходной величины, степень затухания, время достижения первого максимума, время регулирования, ошибка регулирования, перерегулирование, динамический коэффициент регулирования, показатель колебательности. |   |    |    |     |    |        |   |
| 5        | 5       | Раздел 5<br>Раздел 5. Типы регуляторов. Законы регулирования.<br><br>Двухпозиционные регуляторы: назначение, принцип действия, алгоритмы двухпозиционного регулирования, зона гистерезиса, процессы регулирования с двухпозиционным законом, виды и логика работы двухпозиционных регуляторов и систем сигнализации, достоинства и  | ,5/0  |    |    |     | 11 | 11,5/0 | , выполнение К  |

| №<br>п/п | Семестр | Тема (раздел) учебной дисциплины  | Виды учебной деятельности в часах/<br>в том числе интерактивной форме |    |    |     |    |       | Формы текущего контроля успеваемости и промежуточной аттестации |
|----------|---------|---|---|----|----|-----|----|-------|---|
|          |         |   | Л   | ЛР | ПЗ | KCP | СР | Всего |   |
| 1        | 2       | 3   | 4   | 5  | 6  | 7   | 8  | 9     | 10  |
|          |         | недостатки двухпозиционных регуляторов.<br>Трехпозиционные регуляторы:<br>назначение, принцип работы, алгоритмы трехпозиционного регулирования, зона гистерезиса, процессы регулирования с трехпозиционным законом, параметры настройки трехпозиционных регуляторов, трехпозиционное импульсное управление.<br>Многопозиционные регуляторы:<br>назначение, принцип работы, алгоритм многопозиционного регулирования, зона гистерезиса, процессы регулирования с многопозиционным законом, параметры настройки многопозиционных регуляторов, проектирование многопозиционных микропроцессорных локальных систем управления.<br>П-, ПИ-, ПД-, ПИД-регуляторы: типовые регуляторы и регулировочные характеристики, структурные схемы непрерывных регуляторов, согласование выходных устройств непрерывных регуляторов, алгоритмы регулирования, процесс регулирования, реакция регулятора на единичное |   |    |    |     |    |       |   |

| №<br>п/п | Семестр | Тема (раздел) учебной дисциплины   | Виды учебной деятельности в часах/<br>в том числе интерактивной форме |    |     |     |    |        | Формы текущего контроля успеваемости и промежуточной аттестации |
|----------|---------|--|---|----|-----|-----|----|--------|---|
|          |         |  | Л   | ЛР | ПЗ  | КСР | СР | Всего  |   |
| 1        | 2       | 3  | 4   | 5  | 6   | 7   | 8  | 9      | 10  |
|          |         | ступенчатое воздействие.<br>Адаптивные регуляторы.<br>Автоматическое регулирование на основе нечеткой логики.  |   |    |     |     |    |        |   |
| 6        | 5       | Раздел 6<br>Раздел 6. Выбор закона регулирования и типа регулятора.<br><br>Задача выбора закона управления и типа регулятора.<br>Определение динамических характеристик объекта управления.<br>Показатели качества процесса регулирования для непрерывных регуляторов.<br>Рекомендации по выбору закона регулирования и типа регулятора.   | ,5/0  |    | 4/0 |     | 12 | 16,5/0 | , выполнение К  |
| 7        | 5       | Раздел 7<br>Раздел 7. Направление действия регулятора, объекта регулирования и исполнительного механизма.<br><br>Основные положения и определения.<br>Направление действия объекта регулирования.<br>Измерительные преобразователи прямого действия.<br>Исполнительный механизм прямого действия.<br>Направление действия регулятора.<br>Согласование направлений действия регулятора с объектом регулирования. Выбор направления действия | ,5/0  |    |     |     | 11 | 11,5/0 | , выполнение К  |

| №<br>п/п | Семестр | Тема (раздел) учебной дисциплины   | Виды учебной деятельности в часах/<br>в том числе интерактивной форме |    |     |     |    |        | Формы текущего контроля успеваемости и промежуточной аттестации |
|----------|---------|--|---|----|-----|-----|----|--------|---|
|          |         |  | Л   | ЛР | ПЗ  | KCP | СР | Всего  |   |
| 1        | 2       | 3  | 4   | 5  | 6   | 7   | 8  | 9      | 10  |
|          |         | регулятора.  |   |    |     |     |    |        |   |
| 8        | 5       | Раздел 8<br>Раздел 8. Методы настройки регуляторов.<br><br>Определение оптимальных настроек регуляторов. Установка параметров регулирования без знания характеристик объекта управления. Ручная установка параметров регулирования по переходной функции. Выбор параметра и канала регулирования. Выбор периода квантования. Регулирование при наличии шумов. Способы увеличения точности регулирования двухпозиционных регуляторов. | ,5/0  |    | 4/4 |     | 11 | 15,5/4 |   |
| 9        | 5       | Раздел 9<br>Допуск к ЗаO   |   |    |     | 1/0 |    | 1/0    | ,<br>Защита контрольной работы                                  |
| 10       | 5       | Раздел 11<br>Дифференцированный зачет  |   |    |     |     |    | 4/0    | ЗаO   |
| 11       | 5       | Раздел 12<br>Контрольная работа  |   |    |     |     |    | 0/0    | KРаб  |
| 12       |         | Раздел 10<br>ЗаO   |   |    |     |     |    |        | ,<br>ЗаO  |
| 13       |         | Всего:   | 4/0   |    | 8/4 | 1/0 | 91 | 108/4  |   |

#### **4.4. Лабораторные работы / практические занятия**

Лабораторные работы учебным планом не предусмотрены.

Практические занятия предусмотрены в объеме 8 ак. ч.

| №<br>п/п | №<br>семестра | Тема (раздел)<br>учебной дисциплины                     | Наименование занятий   | Всего ча-<br>сов/ из них<br>часов в<br>интерак-<br>тивной<br>форме |
|----------|---------------|---|--|--|
| 1        | 2             | 3   | 4  | 5  |
| 1        | 5             | Раздел 6. Выбор закона регулирования и типа регулятора. | Подбор закона регулирования и типа регулятора при различных характеристиках объекта управления и требованиях к процессу регулирования. | 4 / 0  |
| 2        | 5             | Раздел 8. Методы настройки регуляторов.                 | Настройка регулятора для обеспечения заданных показателей качества регулирования.  | 4 / 4  |
| ВСЕГО:   |               |   |  | 8 / 4  |

#### **4.5. Примерная тематика курсовых проектов (работ)**

Курсовые проекты (работы) не предусмотрены.

## **5. ОБРАЗОВАТЕЛЬНЫЕ ТЕХНОЛОГИИ**

В соответствии с требованиями федерального государственного образовательного стандарта высшего профессионального образования для реализации компетентностного подхода и с целью формирования и развития профессиональных навыков студентов по усмотрению преподавателя в учебном процессе могут быть использованы в различных сочетаниях активные и интерактивные формы проведения занятий, включая: Лекционные занятия. Информатизация образования обеспечивается с помощью средств новых информационных технологий - ЭВМ с соответствующим периферийным оборудованием; средства и устройства манипулирования аудиовизуальной информацией; системы машинной графики, программные комплексы (операционные системы, пакеты прикладных программ). Информатизация образования обеспечивается с помощью средств новых информационных технологий - ЭВМ с соответствующим периферийным оборудованием. Практические занятия. Информатизация образования обеспечивается с помощью средств новых информационных технологий - ЭВМ с соответствующим периферийным оборудованием; системы машинной графики, программные комплексы (операционные системы, пакеты прикладных программ). Самостоятельная работа. Дистанционное обучение - интернет-технология, которая обеспечивает студентов учебно-методическим материалом, размещенным на сайте академии, и предполагает интерактивное взаимодействие между преподавателем и студентами. Контроль самостоятельной работы. Использование тестовых заданий, размещенных в системе «Космос», что предполагает интерактивное взаимодействие между преподавателем и студентами.

## 6. УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДЛЯ САМОСТОЯТЕЛЬНОЙ РАБОТЫ ОБУЧАЮЩИХСЯ ПО ДИСЦИПЛИНЕ (МОДУЛЮ)

| №<br>п/п | №<br>семестра | Тема (раздел)<br>учебной дисциплины   | Вид самостоятельной работы студента.<br>Перечень учебно-методического<br>обеспечения для самостоятельной работы   | Всего<br>часов |
|----------|---------------|---|---|----------------|
| 1        | 2             | 3   | 4   | 5              |
| 1        | 5             | Раздел 1. Введение  | самостоятельное изучение и конспектирование отдельных тем учебной литературы, связанных с разделом; работа со справочной и специальной литературой [осн. 1,2], [доп. 1,2]   | 11             |
| 2        | 5             | Раздел 2.<br>Государственная<br>система приборов и<br>средств<br>автоматизации<br>(ГСП).                        | самостоятельное изучение и конспектирование отдельных тем учебной литературы, связанных с разделом; работа со справочной и специальной литературой [осн. 1,2], [доп. 1]   | 12             |
| 3        | 5             | Раздел 3. Локальные<br>системы управления.  | самостоятельное изучение и конспектирование отдельных тем учебной литературы, связанных с разделом; работа со справочной и специальной литературой; решение типовых задач [осн. 1,2], [доп. 1,2]  | 11             |
| 4        | 5             | Раздел 4.<br>Характеристики и<br>свойства локальных<br>систем управления.                                       | самостоятельное изучение и конспектирование отдельных тем учебной литературы, связанных с разделом; работа со справочной и специальной литературой; решение типовых задач [осн. 1,2], [доп. 1,2]  | 12             |
| 5        | 5             | Раздел 5. Типы<br>регуляторов. Законы<br>регулирования.   | самостоятельное изучение и конспектирование отдельных тем учебной литературы, связанных с разделом; работа со справочной и специальной литературой; решение типовых задач [осн. 1,2], [доп. 1,2]  | 11             |
| 6        | 5             | Раздел 6. Выбор<br>закона регулирования<br>и типа регулятора.   | самостоятельное изучение и конспектирование отдельных тем учебной литературы, связанных с разделом; работа со справочной и специальной литературой; решение типовых задач; подготовка к текущему и промежуточному контролю [осн. 1,2], [доп. 1,2]                 | 12             |
| 7        | 5             | Раздел 7.<br>Направление<br>действия регулятора,<br>объекта<br>регулирования и<br>исполнительного<br>механизма. | самостоятельное изучение и конспектирование отдельных тем учебной литературы, связанных с разделом; работа со справочной и специальной литературой; подготовка к текущему и промежуточному контролю [осн. 1,2], [доп. 1,2]  | 11             |
| 8        | 5             | Раздел 8. Методы<br>настройки<br>регуляторов.   | самостоятельное изучение и конспектирование отдельных тем учебной литературы, связанных с разделом; работа со справочной и специальной литературой; подготовка к текущему и промежуточному контролю; решение заданий из контрольной работы [осн. 1,2], [доп. 1,2] | 11             |
| ВСЕГО:   |               |   |   | 91             |



## **7. ПЕРЕЧЕНЬ ОСНОВНОЙ И ДОПОЛНИТЕЛЬНОЙ ЛИТЕРАТУРЫ, НЕОБХОДИМОЙ ДЛЯ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)**

### **7.1. Основная литература**

| №<br>п/п | Наименование   | Автор (ы)                        | Год и место издания<br>Место доступа                                       | Используется<br>при изучении<br>разделов, номера<br>страниц  |
|----------|--|----------------------------------|--|--|
| 1        | Теория автоматического управления  | В. Я. Ротач.                     | М.: Издательский дом МЭИ, 2008.<br>Библиотека РОАТ                         | Используется при изучении разделов, номера страниц 1(12-29), 2(30-41), 3(45-52), 4(53-71), 5(76-92), 6(98-107), 7(120-131), 8(140-152) |
| 2        | Проектирование функциональных схем систем автоматического контроля и регулирования | Волошенко А.В.,<br>Горбунов Д.Б. | Томск: Изд-во Томского политехнического института, 2008<br>Библиотека РОАТ | Используется при изучении разделов, номера страниц 1(15-22), 2(26-36), 3(40-51), 4(61-70), 5(72-83), 6(89-99), 7(103-115), 8(120-131)  |

### **7.2. Дополнительная литература**

| №<br>п/п | Наименование   | Автор (ы)                                      | Год и место издания<br>Место доступа           | Используется<br>при изучении<br>разделов, номера<br>страниц   |
|----------|--|--|--|---|
| 3        | Теория автоматического управления техническими системами   | В. В. Соловьев, В. Н. Плотников, А. В. Яковлев | М. Изд-во МГТУ 1993 Библиотека РОАТ            | Используется при изучении разделов, номера страниц 1(11-23), 3(24-32), 4(34-36), 5(44-52), 6(55-62), 7(71-80), 8(82-90)           |
| 4        | Методы классической и современной теории автоматического управления. Том 3. Синтез регуляторов систем автоматического управления | Пупков К.А., Егупов Н.Д.                       | М.: Издательство МГТУ им. Н. Э. Баумана, 2004. | Используется при изучении разделов, номера страниц 1(6-25), 2(30-38), 3(42-53), 4(57-62), 5(66-71), 6(75-80), 7(83-90), 8(92-104) |

## **8. ПЕРЕЧЕНЬ РЕСУРСОВ ИНФОРМАЦИОННО-ТЕЛЕКОММУНИКАЦИОННОЙ СЕТИ "ИНТЕРНЕТ", НЕОБХОДИМЫЕ ДЛЯ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)**

1. Официальный сайт РОАТ - <http://www.rgotups.ru/ru/>
2. Официальный сайт МИИТ – <http://miit.ru/>
3. Электронные расписания занятий – <http://appnn.rgotups.ru:8080/scripts/B23.exe/R01>

4. Система дистанционного обучения «Космос» – <http://stellus.rgotups.ru/>
5. Официальный сайт библиотеки РОАТ – <http://lib.rgotups.ru/>
6. Поисковые системы «Яндекс», «Google» для доступа к тематическим информационным ресурсам.

## **9. ПЕРЕЧЕНЬ ИНФОРМАЦИОННЫХ ТЕХНОЛОГИЙ, ПРОГРАММНОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ И ИНФОРМАЦИОННЫХ СПРАВОЧНЫХ СИСТЕМ, ИСПОЛЬЗУЕМЫХ ПРИ ОСУЩЕСТВЛЕНИИ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОГО ПРОЦЕССА ПО ДИСЦИПЛИНЕ (МОДУЛЮ)**

Программное обеспечение должно позволять выполнить все предусмотренные учебным планом виды учебной работы по дисциплине «Локальные системы»: теоретический курс, практические занятия, задания на контрольную работу, тестовые и экзаменационные вопросы по курсу. Все необходимые для изучения дисциплины учебно-методические материалы объединены в Учебно-методический комплекс и размещены на сайте университета: <http://www.rgotups.ru/ru/>.

- Программное обеспечение для выполнения практических заданий включает в себя специализированное прикладное программное обеспечение Work Bench, MathLab, а также программные продукты общего применения
- Программное обеспечение для проведения лекций, демонстрации презентаций и ведения интерактивных занятий: Microsoft Office 2003 и выше.
- Программное обеспечение, необходимое для оформления отчетов и иной документации: Microsoft Office 2003 и выше.
- Программное обеспечение для выполнения текущего контроля успеваемости: Браузер Internet Explorer 6.0 и выше.

Учебно-методические издания в электронном виде:

1. Каталог электронных пособий в системе дистанционного обучения «Космос» – <http://stellus.rgotups.ru/> - «Вход для зарегистрированных пользователей» - «Ввод логина и пароля доступа» - «Просмотр справочной литературы» - «Библиотека».
2. Каталог учебно-методических комплексов дисциплин – <http://www.rgotups.ru/ru/chairs/> - «Выбор кафедры» - «Выбор документа»

## **10. ОПИСАНИЕ МАТЕРИАЛЬНО ТЕХНИЧЕСКОЙ БАЗЫ, НЕОБХОДИМОЙ ДЛЯ ОСУЩЕСТВЛЕНИЯ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОГО ПРОЦЕССА ПО ДИСЦИПЛИНЕ (МОДУЛЮ)**

Для проведения аудиторных занятий и самостоятельной работы требуется:

1. Рабочее место преподавателя с персональным компьютером, подключённым к сетям INTERNET и INTRANET.
2. Специализированная лекционная аудитория с мультимедиа аппаратурой и интерактивной доской.
3. Компьютерный класс с кондиционером. Рабочие места студентов в компьютерном классе, подключённые к сетям INTERNET и INTRANET
4. Для проведения практических занятий: компьютерный класс; кондиционер; компьютеры с минимальными требованиями - Pentium 4, ОЗУ 4 ГБ, HDD 100 ГБ, USB 2.0.

## **11. МЕТОДИЧЕСКИЕ УКАЗАНИЯ ДЛЯ ОБУЧАЮЩИХСЯ ПО ОСВОЕНИЮ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)**

В процессе освоения дисциплины студенты должны посетить лекции и практические занятия, выполнить контрольную работу в соответствии с учебным планом, получить зачет по контрольной работе и сдать зачет с оценкой.

1. Указания (требования) для выполнения контрольной работы.

1.1. Методические рекомендации по выполнению контрольной работы размещены в системе «КОСМОС» или студент получает у преподавателя в начале установочной сессии.

1.2. Контрольная работа должна быть выполнена в установленные сроки и оформлена в соответствии с утвержденными требованиями, которые приведены в методических рекомендациях.

1.3. Выполнение контрольной работы рекомендуется не откладывать на длительный срок: решить большую часть задач имеет смысл практически после аудиторных занятий, пока хорошо помнишь то, что было рассказано на лекции. При таком подходе возникает возможность получить оперативную очную консультацию у лектора в течение периода прохождения сессии.

1.4. Если возникают трудности по выполнению контрольной работы, можно получить консультацию по решению у преподавателя между сессиями.

1.5. В установленные сроки производится защита контрольных работ по изучаемому теоретическому материалу.

2. Указания для освоения теоретического материала и сдачи зачета с оценкой

2.1. Обязательное посещение лекционных занятий по дисциплине с конспектированием излагаемого преподавателем материала в соответствии с расписанием занятий.

2.2. Получение в библиотеке рекомендованной учебной литературы и электронное копирование конспекта лекций, презентаций и методических рекомендаций по выполнению курсовой работы из системы "КОСМОС".

2.3. Копирование (электронное) перечня вопросов к зачету с оценкой по дисциплине, а также списка рекомендованной литературы из рабочей программы дисциплины, которая размещена в системе «КОСМОС».

2.4. Рекомендуется следовать советам лектора, связанным с освоением предлагаемого материала, провести самостоятельный Интернет - поиск информации (видеофайлов, файлов-презентаций, файлов с учебными пособиями) по ключевым словам курса и ознакомиться с найденной информацией при подготовке к зачету с оценкой по дисциплине.

2.5. После проработки теоретического материала согласно рабочей программе курса необходимо подготовить ответы на вопросы для защиты контрольной работы и вопросы к зачету с оценкой.

2.6. Студент допускается до сдачи зачета с оценкой, если выполнена и защищена контрольная работа.