

**МИНИСТЕРСТВО ТРАНСПОРТА РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ
ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ АВТОНОМНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ
УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ
«РОССИЙСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ТРАНСПОРТА»**

Кафедра «Судовые энергетические установки» Академии водного
 транспорта

АННОТАЦИЯ К РАБОЧЕЙ ПРОГРАММЕ ДИСЦИПЛИНЫ

«Основы автоматики и теории управления техническими системами»

Специальность:	<u>26.05.06 – Эксплуатация судовых энергетических установок</u>
Специализация:	<u>Эксплуатация судовых энергетических установок</u>
Квалификация выпускника:	<u>Инженер-судомеханик</u>
Форма обучения:	<u>очная</u>
Год начала подготовки	<u>2019</u>

1. Цели освоения учебной дисциплины

Целью преподавания дисциплины «Основы автоматики и теории управления техническими системами» является подготовка специалистов, владеющих основными положениями теории автоматики, умеющего использовать эти знания для решения практических задач, осваивать новые средства автоматики, оценивать динамические, статические свойства и обеспечивать их оптимальную эксплуатацию.

Задачи дисциплины:

- изучить теорию, описывающую работу средств и систем автоматики;
- изучить методы, позволяющие оценивать и оптимизировать работу этих систем;
- научить пользоваться современными средствами при анализе свойств и оптимизации работы систем автоматики.

2. Место учебной дисциплины в структуре ОП ВО

Учебная дисциплина "Основы автоматики и теории управления техническими системами" относится к блоку 1 "Дисциплины (модули)" и входит в его базовую часть.

3. Планируемые результаты обучения по дисциплине (модулю), соотнесенные с планируемыми результатами освоения образовательной программы

Процесс изучения дисциплины направлен на формирование следующих компетенций:

ОПК-2	Способен применять естественнонаучные и общепрофессиональные знания, аналитические методы в профессиональной деятельности
ПК-6	Способен осуществлять подготовку, эксплуатацию, обнаружение неисправностей и меры, необходимые для предотвращения причинения повреждений следующим механизмам и системам управления: 1. главный двигатель и связанные с ним вспомогательные механизмы; 2. паровой котел и связанные с ним вспомогательные механизмы и паровые системы; 3. вспомогательные первичные двигатели и связанные с ними системы; 4. другие вспомогательные механизмы, включая системы охлаждения, кондиционирования воздуха и вентиляции
ПК-8	Способен осуществлять эксплуатацию электрооборудования, электронной аппаратуры и систем управления на основе знаний их базовой конфигурации, характеристик, принципов работы и правил использования по назначению

4. Общая трудоемкость дисциплины составляет

3 зачетные единицы (108 ак. ч.).

5. Образовательные технологии

Для реализации познавательной и творческой активности обучающихся в учебном процессе используются современные образовательные технологии, дающие возможность повышать качество образования, более эффективно использовать аудиторное время. В процессе обучения используются методы классического и проблемного обучения. 100% занятий семинарского типа представляют собой занятия с элементами проблемного обучения. Лекции проводятся в традиционной классно-урочной организационной форме, по типу управления познавательной деятельностью. Практические занятия организованы с использованием технологий развивающего обучения, разбор конкретных ситуаций. Для контроля знаний проводятся опросы, выполнение курсовой работы. При изучении курса предусмотрены различные формы контроля усвоения материала: в конце практических занятий (семинарского типа) проводятся опросы (письменные и устные) с целью

выявления уровня усвоения материала дисциплины, возможность написания исследовательской работы (доклада, реферата и т.д.).

6. Содержание дисциплины (модуля), структурированное по темам (разделам)

РАЗДЕЛ 1

Свойства объектов управления

Основные понятия. Экспериментальное определение постоянных уравнения динамики объектов регулирования.

Свойства объектов автоматического управления

РАЗДЕЛ 2

Регуляторы и их свойства

Классификация регуляторов и их элементов. Требования к элементам. Измерительные (чувствительные), преобразовательные элементы и датчики.

Технические характеристики современных датчиков и усилителей

РАЗДЕЛ 3

Типовые динамические звенья

Уравнения динамики реальных регуляторов. Типовые динамические звенья

РАЗДЕЛ 4

Свойства систем автоматического регулирования и управления.

Передаточные функции, частотные и переходные характеристики динамических звеньев.

Структурные схемы и передаточные функции систем автоматического регулирования

РАЗДЕЛ 5

Методы оценки устойчивости и анализ качества переходных процессов.

Свойства систем автоматического регулирования и управления.

Общие понятия. Критерий Найквиста. Алгебраические критерии устойчивости.

Свойства одноконтурных систем. Пути обеспечения их устойчивости.

Понятие об амплитудно-фазовых частотных характеристиках.

Нелинейные системы.

РАЗДЕЛ 6

Дискретные системы управления

Понятия об элементах и методах анализа дискретных систем автоматического управления.

Основные понятия алгебры логики. Логические элементы и схемы на логических элементах. Методы контроля исправности систем управления. Понятие о надёжности элементов автоматики.

РАЗДЕЛ 7

Настройка систем автоматического регулирования

Особенности выбора параметров и настройки регуляторов прямого действия с присоединенным катарактом.

Особенности настройки регулятора непрямого действия с изодромной обратной связью.

Особенности регулирования дизель-генераторов при параллельной работе. Динамика автоматического управления движением судна.