

МИНИСТЕРСТВО ТРАНСПОРТА РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ
ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ АВТОНОМНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ
УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ
«РОССИЙСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ТРАНСПОРТА»
(РУТ (МИИТ))



Рабочая программа дисциплины (модуля),
как компонент образовательной программы
высшего образования - программы специалитета
по специальности
23.05.03 Подвижной состав железных дорог,
утвержденной первым проректором РУТ (МИИТ)
Тимониным В.С.

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

Теоретическая механика

Специальность: 23.05.03 Подвижной состав железных дорог

Специализация: Пассажирские вагоны

Форма обучения: Очная

Рабочая программа дисциплины (модуля) в виде
электронного документа выгружена из единой
корпоративной информационной системы управления
университетом и соответствует оригиналу

Простая электронная подпись, выданная РУТ (МИИТ)
ID подписи: 2805
Подписал: заведующий кафедрой Косицын Сергей Борисович
Дата: 23.09.2024

1. Общие сведения о дисциплине (модуле).

Целями освоения дисциплины (модуля) являются:

- изучение общей теории о совокупности сил, приложенных к материальным телам, и об основных операциях над силами, позволяющих приводить совокупности их к наиболее простому виду, выводить условия равновесия материальных тел, находящихся под действием заданной совокупности сил, и определять реакции связей, наложенных на данное материальное тело;

- изучение способов количественного описания существующих движений материальных тел в отрыве от силовых взаимодействий их с другими телами или физическими полями, колебательные движения (вибрации) в широком их диапазоне – от вибраций в машинах и фундаментах, качки кораблей на волнении, колебаний самолетов в воздухе, тепловозов, электровозов, вагонов и других транспортных средств, до колебаний в приборах управления;

- изучение движения материальных тел в связи с механическими взаимодействиями между ними, основываясь на законах сложения сил, правилах приведения сложных их совокупностей к простейшему виду и приемах описания движений, установление законов связи действующих сил с кинематическими характеристиками движений и применение этих законов для построения и исследования механико-математических моделей, адекватно описывающих разнообразные механические явления.

Задачами дисциплины (модуля) являются:

- освоение методов решения научно-технических задач в области механики и основных алгоритмов математического моделирования механических явлений;

- овладение навыками практического использования методов, предназначенных для математического моделирования движения и равновесия материальных тел и механических систем;

- формирование устойчивых навыков по применению фундаментальных положений теоретической механики при изучении дисциплин профессионального цикла и научном анализе ситуаций, с которыми выпускнику придется сталкиваться в профессиональной деятельности.

2. Планируемые результаты обучения по дисциплине (модулю).

Перечень формируемых результатов освоения образовательной программы (компетенций) в результате обучения по дисциплине (модулю):

ОПК-1 - Способен решать инженерные задачи в профессиональной деятельности с использованием методов естественных наук, математического анализа и моделирования.

Обучение по дисциплине (модулю) предполагает, что по его результатам обучающийся будет:

Знать:

Знать и понимать: основные условия равновесия тел и их систем на основе математического аппарата, используемого для этих целей.

Уметь:

выполнять математические операции и действия на основе уравнений равновесия тел и их систем

Владеть:

основами теории статического равновесия на основе законов статики

3. Объем дисциплины (модуля).

3.1. Общая трудоемкость дисциплины (модуля).

Общая трудоемкость дисциплины (модуля) составляет 8 з.е. (288 академических часа(ов)).

3.2. Объем дисциплины (модуля) в форме контактной работы обучающихся с педагогическими работниками и (или) лицами, привлекаемыми к реализации образовательной программы на иных условиях, при проведении учебных занятий:

Тип учебных занятий	Количество часов		
	Всего	Семестр	
		№3	№4
Контактная работа при проведении учебных занятий (всего):	96	48	48
В том числе:			
Занятия лекционного типа	32	16	16
Занятия семинарского типа	64	32	32

3.3. Объем дисциплины (модуля) в форме самостоятельной работы обучающихся, а также в форме контактной работы обучающихся с педагогическими работниками и (или) лицами, привлекаемыми к реализации образовательной программы на иных условиях, при проведении промежуточной аттестации составляет 192 академических часа (ов).

3.4. При обучении по индивидуальному учебному плану, в том числе при ускоренном обучении, объем дисциплины (модуля) может быть реализован полностью в форме самостоятельной работы обучающихся, а также в форме контактной работы обучающихся с педагогическими работниками и (или) лицами, привлекаемыми к реализации образовательной программы на иных условиях, при проведении промежуточной аттестации.

4. Содержание дисциплины (модуля).

4.1. Занятия лекционного типа.

№ п/п	Тематика лекционных занятий / краткое содержание
1	Задачи курса теоретической механики. Статика. -Основные понятия и определения. -Аксиомы статики. -Произвольная плоская система сил. -Момент силы относительно центра на плоскости. -Теорема Вариньона о моменте равнодействующей силы. -Пара сил на плоскости и ее момент. -Свойства момента пары.
2	Произвольная плоская система сил. -Приведение произвольной плоской системы сил к заданному центру. -Главный вектор и главный момент. -Условия равновесия произвольной плоской системы сил - основная и дополнительные формы.
3	Произвольная пространственная система сил. -Момент силы относительно оси. - Условия равновесия произвольной пространственной системы сил
4	Равновесие системы тел. -Статически неопределимые системы. -Метод расчленения тел
5	Трение скольжения. -Законы Кулона. -Угол трения и конус трения. -Трение качения. -Равновесие твердых тел при наличии сил трения.
6	Кинематика точки. -Основные понятия и определения. -Способы задания движения точки. -Скорость и ускорение точки при векторном, координатном и естественном способах задания движения.
7	Простейшие виды движения тел -Поступательное и вращательное движение твердого тела вокруг неподвижной оси. -Линейные скорости и ускорения точек тела при вращательном движении твердого тела вокруг неподвижной оси. -Понятие о сложном движении точки. -Теоремы о сложении скоростей и ускорений (теорема Кориолиса).

№ п/п	Тематика лекционных занятий / краткое содержание
8	Плоское движение тела -Скорости точек тела. -Мгновенный центр скоростей. -Ускорение точек тела. -Понятие о мгновенном центре ускорений.
9	Введение в динамику. -Законы классической динамики. -Два типа задач динамики точки. - Интегрирование дифференциальных уравнений движения материальной точки методом разделения переменных.
10	Механическая система. -Центр масс. -Теорема о движении центра масс -Сведения о моментах инерции. Общие теоремы динамики -Количество движения. -Теорема об изменении количества движения
11	Общие теоремы динамики -Количество движения. -Теорема об изменении количества движения
12	Общие теоремы динамики -Момент количества движения. - Теорема об изменении кинетического момента.
13	Общие теоремы динамики -Кинетическая энергия -Теоремы об изменении кинетической энергии. - Работа внешних сил. -Потенциальная энергия
14	Принципы теоретической механики -Принцип Даламбера для материальной точки и системы. -Главный вектор и главный момент сил инерции.
15	Принципы теоретической механики -Возможные перемещения -Принцип возможных перемещений. -Общее уравнение динамики
16	Обобщенные координаты и силы. -Уравнения движения механической системы в обобщенных координатах (уравнения Лагранжа второго рода).

4.2. Занятия семинарского типа.

Практические занятия

№ п/п	Тематика практических занятий/краткое содержание
1	Статика. Основные понятия и определения. -Связи и их реакции. -Умение правильно направлять силы реакции

№ п/п	Тематика практических занятий/краткое содержание
	<ul style="list-style-type: none"> -Проекция силы на ось - Разложение силы по осям
2	<p>Система сходящихся сил</p> <ul style="list-style-type: none"> -Условия равновесия. -Аналитические условия равновесия систем сходящихся сил. -Теорема о трех силах. -Составление уравнений проекций сил на оси
3	<p>Приведение произвольной плоской системы сил к заданному центру.</p> <ul style="list-style-type: none"> -Главный вектор и главный момент. -Условия равновесия произвольной плоской системы сил - Основная и дополнительные формы. -Составление уравнений равновесия - Определение опорных реакций
4	<p>Фермы</p> <ul style="list-style-type: none"> -Определение усилий в стержнях фермы. -Метод вырезания узлов -Метод сквозных сечений -Решение задач на расчет фермы
5	<p>Равновесие системы тел.</p> <p>Понятие о статической определимости и неопределимости.</p> <ul style="list-style-type: none"> -Равновесие системы твердых тел. -Способ расчленения. - Решение задач, используя метод расчленения составных конструкций
6	<p>Произвольная пространственная система сил</p> <ul style="list-style-type: none"> -Момент силы относительно оси. -Разложение силы по осям -Равновесие произвольной пространственной системы сил. - Составление уравнений равновесия для пространственной системы сил. -Определение опорных реакций
7	<p>Трение скольжения.</p> <ul style="list-style-type: none"> -Законы Кулона. -Угол трения и конус трения. -Трение качения. -Равновесие твердых тел при наличии сил трения. -решение задач статики с учетом сил трения
8	<p>Центр тяжести твердого тела.</p> <ul style="list-style-type: none"> -Центр тяжести однородного тела. -Практические способы и приемы определения положения центра тяжести. - Определение координат центра тяжести различных тел
9	<p>Кинематика точки. Основные понятия и определения.</p> <ul style="list-style-type: none"> -Способы задания движения точки. -Определение скорости и ускорения точки при векторном способе задания движения. - решение задач на векторный способ задания движения точки
10	<p>Координатный способ задания движения точки</p> <ul style="list-style-type: none"> - Определение траектории движения точки -Определение скорости и ускорения точки при координатном способе задания движения. - анализ движения точки -построение графика
11	<p>Естественный способ задания движения точки.</p> <p>Естественные оси координат. Скорость точки при естественном способе задания движения.</p>

№ п/п	Тематика практических занятий/краткое содержание
	Нормальное и касательное ускорения. - Построение векторов скорости и ускорения
12	Простейшие движения твердого тела. -Поступательное и вращательное движение твердого тела вокруг неподвижной оси. -Линейные скорости и ускорения точек тела при вращательном движении твердого тела вокруг неподвижной оси. - виды передачи движения - решение задач на вращательное движение тела
13	Сложное движение точки. - Определение скоростей при сложном движении точки. -определение относительной скорости -определение переносной скорости -Теорема сложения скоростей.
14	Сложное движение точки. -Определение ускорений при сложном движении точки. -Теорема сложения ускорений. -Ускорение Кориолиса. - определение направления вектора ускорения Кориолиса
15	Плоское движение тела -Скорости точек тела. - Мгновенный центр скоростей. - Определение положения мгновенного центра скоростей. -Определение скоростей точек плоской фигуры с помощью МЦС
16	Плоское движение тела. - Теорема сложения ускорений -определение ускорение точек плоской фигуры - мгновенный центр ускорений.
17	Динамика. Введение в динамику. -Законы классической динамики. -Два типа задач динамики точки. -решение первой задачи динамики
18	Динамика материальной точки. -решение второй задачи динамики -Решение задач при различных зависимостях силы -Интегрирование дифференциальных уравнений движения материальной точки методом разделения переменных.
19	Механическая система. -Центр масс. -Сведения о моментах инерции. -Теорема о движении центра масс. Решение задач -Сохранение движения центра масс.
20	Общие теоремы динамики -Количество движения. - Теорема об изменении количества движения. Решение задач -Закон сохранения количества движения
21	Общие теоремы динамики -Момент количества движения точки -Теорема об изменении момента количества движения. Решение задач

№ п/п	Тематика практических занятий/краткое содержание
22	Общие теоремы динамики -Кинетический момент. - Момент количества движения твердого тела при его вращении вокруг неподвижной оси -Закон сохранения момента количества движения. Решение задач
23	Общие теоремы динамики -работа и мощность силы. -работа и мощность момента -Теорема об изменении кинетической энергии точки. Решение задач.
24	Общие теоремы динамики - Определение кинетической энергии для поступательного, вращательного и плоско -параллельного движения тела -Теорема об изменении кинетической энергии механической системы в дифференциальной форме. - определение ускорения тела. Решение задач
25	Общие теоремы динамики -Теорема об изменении кинетической энергии механической системы в интегральной форме - Определение скорости тела. -решение задач
26	Принципы теоретической механики -Принцип Даламбера для материальной точки. -Применение принципа Даламбера для решения задач. - определение опорных реакций
27	Принципы теоретической механики -Принцип Даламбера для механической системы. -Главный вектор и главный момент сил инерции. - определение натяжения нити
28	Принципы теоретической механики -Принцип возможных перемещений. -Возможные перемещения. -Применение принципа возможных перемещений для решения задач
29	Общее уравнение динамики -Решение задач с применением общего уравнения динамики. -определение ускорений тел механической системы
30	Обобщенные координаты и силы. -Уравнения движения механической системы в обобщенных координатах (уравнения Лагранжа второго рода). - Применение уравнений Лагранжа второго рода для решения задач. - обобщенная сила
31	Потенциальная энергия механической системы. - Консервативные системы. -Закон сохранения механической энергии. -решение задач
32	Обзорное занятие. Устойчивость и равновесие. -Условие устойчивого равновесия -Решение задач устойчивости.

4.3. Самостоятельная работа обучающихся.

№ п/п	Вид самостоятельной работы
1	Подготовка к практическим занятиям.
2	Работа с лекционным материалом.
3	Работа с литературой.
4	Самостоятельное изучение темы "Потенциальная энергия механической системы. Консервативные системы. Закон сохранения механической энергии."
5	Выполнение расчетно-графической работы.
6	Подготовка к промежуточной аттестации.
7	Подготовка к текущему контролю.

4.4. Примерный перечень тем расчетно-графических работ
3 семестр РГР «Определение опор твердого тела. Определение скорости и ускорения точки по заданным уравнениям ее движения»

1. Типы связей и их силы реакции
2. Проекция силы на ось
3. Разложение силы по осям.
4. Момент силы относительно точки
5. Условия равновесия для произвольной плоской системы сил
6. Определение скорости и ускорения точки по заданным уравнениям ее движения
7. Построение траектории движения точки
8. Определение нормального ускорения
9. Определение касательного ускорения
10. Определение радиуса кривизны траектории

4 семестр РГР «Исследование движения механической системы»

1. Работа и мощность силы и момента
2. Работа силы трения.
3. Работа момента качения
4. Определение кинетической энергии для поступательного, вращательного и плоско - параллельного движения тела

5. Теорема об изменении кинетической энергии в конечном виде
6. Теорема об изменении кинетической энергии в дифференциальной форме
7. Определение сил инерции для поступательного, вращательного и плоско-параллельного движения тела
8. Принцип Даламбера
9. Определение натяжения нитей.
10. Общее уравнение динамики

5. Перечень изданий, которые рекомендуется использовать при освоении дисциплины (модуля).

№ п/п	Библиографическое описание	Место доступа
1	Жуковский, Н. Е. Теоретическая механика в 2 т. Том 1: учебник для вузов / Н. Е. Жуковский. — Москва: Издательство Юрайт, 2024. — 404 с. ISBN 978-5-534-03529-2.	https://urait.ru/bcode/538598
2	Жуковский, Н. Е. Теоретическая механика в 2 т. Том 2: учебник для вузов / Н. Е. Жуковский. — Москва: Издательство Юрайт, 2024. — 411 с. ISBN 978-5-534-03531-5.	https://urait.ru/bcode/538658
3	Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике: учебное пособие для вузов / И. В. Мещерский; под редакцией В. А. Пальмова, Д. Р. Меркина. — 53-е изд., стер. — Санкт-Петербург: Лань, 2023. — 448 с. — ISBN 978-5-507-46953-6.	https://e.lanbook.com/book/324968

6. Перечень современных профессиональных баз данных и информационных справочных систем, которые могут использоваться при освоении дисциплины (модуля).

Официальный сайт РУТ (МИИТ) (<https://www.miit.ru/>).

Научно-техническая библиотека РУТ (МИИТ) (<http://library.miit.ru>).

Образовательная платформа «Юрайт» (<https://urait.ru/>).

Главная книга (<https://glavkniga.ru/>).

Электронно-библиотечная система издательства «Лань» (<http://e.lanbook.com/>).

Электронно-библиотечная система ibooks.ru (<http://ibooks.ru/>).

7. Перечень лицензионного и свободно распространяемого программного обеспечения, в том числе отечественного производства, необходимого для освоения дисциплины (модуля).

Пакет программ MS Office.

8. Описание материально-технической базы, необходимой для осуществления образовательного процесса по дисциплине (модулю).

Для проведения лекционных занятий необходима аудитория с мультимедиа аппаратурой.

Для проведения практических занятий требуется

-аудитория, оснащенная мультимедиа аппаратурой и ПК с необходимым программным обеспечением и подключением к сети интернет.

-маркерная доска (обязательно).

9. Форма промежуточной аттестации:

Зачет в 3 семестре.

Экзамен в 4 семестре.

10. Оценочные материалы.

Оценочные материалы, применяемые при проведении промежуточной аттестации, разрабатываются в соответствии с локальным нормативным актом РУТ (МИИТ).

Авторы:

профессор, профессор, д.н. кафедры
«Теоретическая механика»

И.И. Иванченко

Согласовано:

Заведующий кафедрой ВВХ

Г.И. Петров

Заведующий кафедрой ТМ

С.Б. Косицын

Председатель учебно-методической
комиссии

С.В. Володин