

**МИНИСТЕРСТВО ТРАНСПОРТА РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ
ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ
УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ
«РОССИЙСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ТРАНСПОРТА (МИИТ)»**

УТВЕРЖДАЮ:

Директор ИТТСУ



П.Ф. Бестемьянов

08 сентября 2017 г.

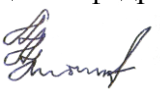
Кафедра «Автоматика, телемеханика и связь на железнодорожном транспорте»

Авторы Кравцов Юрий Александрович, д.т.н., профессор
Архипов Евгений Васильевич, к.т.н., доцент
Антонов Антон Анатольевич, к.т.н., доцент

АННОТАЦИЯ К РАБОЧЕЙ ПРОГРАММЕ ДИСЦИПЛИНЫ

«Теория автоматического управления»

Специальность:	23.05.05 – Системы обеспечения движения поездов
Специализация:	Автоматика и телемеханика на железнодорожном транспорте
Квалификация выпускника:	Инженер путей сообщения
Форма обучения:	очная
Год начала подготовки	2016

Одобрено на заседании Учебно-методической комиссии института Протокол № 1 06 сентября 2017 г. Председатель учебно-методической комиссии  С.В. Володин	Одобрено на заседании кафедры Протокол № 2 04 сентября 2017 г. Заведующий кафедрой  А.А. Антонов
---	--

Москва 2017 г.

1. Цели освоения учебной дисциплины

Целями освоения дисциплины является формирование у обучающихся состава компетенций, обеспечивающего использование полученных знаний в области систем обеспечения движения поездов при создании и технической эксплуатации автоматически управляемых устройств и систем.

2. Место учебной дисциплины в структуре ОП ВО

Учебная дисциплина "Теория автоматического управления" относится к блоку 1 "Дисциплины (модули)" и входит в его базовую часть.

3. Планируемые результаты обучения по дисциплине (модулю), соотнесенные с планируемыми результатами освоения образовательной программы

Процесс изучения дисциплины направлен на формирование следующих компетенций:

ОПК-10	способностью применять знания в области электротехники и электроники для разработки и внедрения технологических процессов, технологического оборудования и технологической оснастки, средств автоматизации и механизации
ПК-12	способностью использовать информационные технологии при разработке новых устройств систем обеспечения движения поездов, ремонтного оборудования, средств механизации и автоматизации производства
ПК-14	способностью анализировать поставленные исследовательские задачи в областях проектирования и ремонта систем обеспечения движения поездов
ПК-15	способностью применять современные научные методы исследования технических систем и технологических процессов, анализировать, интерпретировать и моделировать на основе существующих научных концепций отдельные явления и процессы с формулировкой аргументированных умозаключений и выводов

4. Общая трудоемкость дисциплины составляет

6 зачетных единиц (216 ак. ч.).

5. Образовательные технологии

Лекционные занятия проводятся в форме традиционных лекций и лекций с использованием компьютерных презентаций. Лабораторные работы проводятся в форме студенческих исследовательских работ на персональных компьютерах с использованием программного продукта MULTISIM. Практические занятия могут проводиться с использованием персональных компьютеров для расчетов и при разборе конкретных ситуаций. Самостоятельная работа включает углубленное изучение отдельных разделов дисциплины, подготовку к лекциям, лабораторным работам, практическим занятиям, разработку и защиту курсового проекта, подготовку к экзамену, зачету с оценкой..

6. Содержание дисциплины (модуля), структурированное по темам (разделам)

РАЗДЕЛ 1

Математическое описание линейных систем автоматического управления

Опрос на занятиях, защита лабораторных работ

Тема: Общие сведения. Принципы автоматического управления

Тема: Структура системы автоматического управления (САУ). Классификация САУ

Тема: Уравнения звеньев САУ и их линеаризация

Тема: Основные характеристики звеньев и систем

Тема: Типовые звенья САУ и их характеристики.

Тема: Передаточные функции и характеристики разомкнутых систем

Тема: Структурные преобразования

Тема: Построение частотных характеристик разомкнутой системы

Тема: Связь между частотными характеристиками замкнутой и разомкнутой системой

РАЗДЕЛ 2

Точность и чувствительность систем

Тема: Требования к процессу управления. Точность при воздействиях

Тема: Чувствительность автоматических систем

РАЗДЕЛ 3

Устойчивость систем автоматического управления

Тема: Понятие устойчивости линеаризованных систем

Тема: Алгебраические критерии устойчивости

Тема: Частотные критерии устойчивости

Тема: Определение устойчивости по логарифмическим частотным характеристикам.
Области устойчивости систем

Тема: Запас устойчивости САУ. Структурная неустойчивость

РАЗДЕЛ 4

Оценка качества переходного процесса

Тема: Статическая точность. Коэффициенты ошибок.

Тема: Показатели качества переходного процесса.

Тема: Методы построения переходных процессов.

Тема: Оценки качества переходных процессов.

РАЗДЕЛ 5

Корректирующие устройства и методы их синтеза

Тема: Обеспечение устойчивости и увеличение запаса устойчивости.

Тема: Понятие о коррекции. Корректирующие устройства.

Тема: Частотный метод синтеза корректирующих устройств

Тема: Метод пространства состояний в теории управления.

РАЗДЕЛ 6

Системы автоматического управления других типов

Тема: Автоматические системы.

Тема: Оптимальные САУ.

Тема: Адаптивные системы.