

**МИНИСТЕРСТВО ТРАНСПОРТА РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ  
ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ АВТОНОМНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ  
УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ  
«РОССИЙСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ТРАНСПОРТА»**

Кафедра «Автоматика, телемеханика и связь на железнодорожном транспорте»

**АННОТАЦИЯ К РАБОЧЕЙ ПРОГРАММЕ ДИСЦИПЛИНЫ**

**«Теория автоматического управления»**

Специальность:	23.05.05 – Системы обеспечения движения поездов
Специализация:	Автоматика и телемеханика на железнодорожном транспорте
Квалификация выпускника:	Инженер путей сообщения
Форма обучения:	очная
Год начала подготовки	2019

## 1. Цели освоения учебной дисциплины

Целями освоения дисциплины является формирование у обучающихся состава компетенций, обеспечивающего использование полученных знаний в области систем обеспечения движения поездов при создании и технической эксплуатации автоматически управляемых устройств и систем.

## 2. Место учебной дисциплины в структуре ОП ВО

Учебная дисциплина "Теория автоматического управления" относится к блоку 1 "Дисциплины (модули)" и входит в его вариативную часть.

## 3. Планируемые результаты обучения по дисциплине (модулю), соотнесенные с планируемыми результатами освоения образовательной программы

Процесс изучения дисциплины направлен на формирование следующих компетенций:

ПКС-3	Способен осуществлять анализ и контроль качества и безопасности технологических процессов эксплуатации, техническому обслуживанию, ремонту и модернизации устройств и систем ЖАТ. Способен использовать нормативно-технические документы и технические средства для диагностики технического состояния систем ЖАТ; выполнять технологические операции по автоматизации управления движением поездов на производственном участке железнодорожной автоматики и телемеханики
-------	---

## 4. Общая трудоемкость дисциплины составляет

4 зачетных единиц (144 ак. ч.).

## 5. Образовательные технологии

Лекционные занятия проводятся в форме традиционных лекций и лекций с использованием компьютерных презентаций. Лабораторные работы проводятся в форме студенческих исследовательских работ на персональных компьютерах с использованием программного продукта MULTISIM. Практические занятия могут проводиться с использованием персональных компьютеров для расчетов и при разборе конкретных ситуаций. Самостоятельная работа включает углубленное изучение отдельных разделов дисциплины, подготовку к лекциям, лабораторным работам, практическим занятиям, разработку и защиту курсового проекта, подготовку к экзамену, зачету с оценкой..

## 6. Содержание дисциплины (модуля), структурированное по темам (разделам)

### РАЗДЕЛ 1

Математическое описание линейных систем автоматического управления

Опрос на занятиях, защита лабораторных работ

Тема: Общие сведения. Принципы автоматического управления

Тема: Структура системы автоматического управления (САУ). Классификация САУ

Тема: Уравнения звеньев САУ и их линеаризация

Тема: Основные характеристики звеньев и систем

Тема: Типовые звенья САУ и их характеристики.

Тема: Передаточные функции и характеристики разомкнутых систем

Тема: Структурные преобразования

Тема: Построение частотных характеристик разомкнутой системы

Тема: Связь между частотными характеристиками замкнутой и разомкнутой системой

## РАЗДЕЛ 2

Точность и чувствительность систем

Тема: Требования к процессу управления. Точность при воздействиях

Тема: Чувствительность автоматических систем

## РАЗДЕЛ 3

Устойчивость систем автоматического управления

Тема: Понятие устойчивости линеаризованных систем

Тема: Алгебраические критерии устойчивости

Тема: Частотные критерии устойчивости

Тема: Определение устойчивости по логарифмическим частотным характеристикам. Области устойчивости систем

Тема: Запас устойчивости САУ. Структурная неустойчивость

## РАЗДЕЛ 4

Оценка качества переходного процесса

Тема: Статическая точность. Коэффициенты ошибок.

Тема: Показатели качества переходного процесса.

Тема: Методы построения переходных процессов.

Тема: Оценки качества переходных процессов.

## РАЗДЕЛ 5

Корректирующие устройства и методы их синтеза

Тема: Обеспечение устойчивости и увеличение запаса устойчивости.

Тема: Понятие о коррекции. Корректирующие устройства.

Тема: Частотный метод синтеза корректирующих устройств

Тема: Метод пространства состояний в теории управления.

## РАЗДЕЛ 6

Системы автоматического управления других типов

Тема: Автоматические системы.

Тема: Оптимальные САУ.

Тема: Адаптивные системы.