

МИНИСТЕРСТВО ТРАНСПОРТА РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ
ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ АВТОНОМНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ
УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ
«РОССИЙСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ТРАНСПОРТА»
(РУТ (МИИТ))



Рабочая программа практики,
как компонент образовательной программы
базового высшего образования
по специальности
23.05.05 Системы обеспечения движения поездов,
утвержденной первым проректором РУТ (МИИТ)
Тимониным В.С.

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ПРАКТИКИ

Производственная практика

Технологическая практика

Специальность: 23.05.05 Системы обеспечения движения поездов

Специализация: Автоматика и телемеханика на железнодорожном транспорте

Форма обучения: Очная

Рабочая программа практики в виде электронного документа выгружена из единой корпоративной информационной системы управления университетом и соответствует оригиналу

Простая электронная подпись, выданная РУТ (МИИТ)
ID подписи: 21905
Подписал: заведующий кафедрой Антонов Антон
Анатольевич
Дата: 16.06.2026

1. Общие сведения о практике.

Целью практики является закрепление и углубление теоретической подготовки, приобретение практических навыков обучающихся

Задачи: формирование у обучающегося компетенций для производственно-технологической и проектно-конструкторской деятельности согласно ФГОС ВО.

2. Способ проведения практики:

стационарная и (или) выездная

3. Форма проведения практики.

Практика проводится в форме практической подготовки.

При проведении практики практическая подготовка организуется путем непосредственного выполнения обучающимися определенных видов работ, связанных с будущей профессиональной деятельностью.

4. Организация практики.

Практика может быть организована:

- непосредственно в РУТ (МИИТ), в том числе в структурном подразделении РУТ (МИИТ);

- в организации, осуществляющей деятельность по профилю образовательной программы (далее - профильная организация), в том числе в структурном подразделении профильной организации, на основании договора, заключаемого между РУТ (МИИТ) и профильной организацией.

5. Планируемые результаты обучения при прохождении практики.

Перечень формируемых результатов освоения образовательной программы (компетенций) в результате обучения при прохождении практики:

ПК-6 - Способен выполнять работы, а также управлять технологическими процессами выполнения работ по эксплуатации, техническому обслуживанию, монтажу, испытаниям, текущему ремонту и модернизации систем и устройств железнодорожной автоматики и телемеханики (аппаратуры СЦБ) на основе знаний об особенностях функционирования аппаратуры СЦБ, её основных элементах, а также при использовании правил технической эксплуатации, технического

обслуживания, ремонта и производства систем железнодорожной автоматики и телемеханики.;

ПК-7 - Способен осуществлять анализ и контроль качества и безопасности технологических процессов эксплуатации, технического обслуживания, ремонта и модернизации устройств и систем ЖАТ. Способен использовать нормативно-технические документы и технические средства для диагностики технического состояния систем ЖАТ; выполнять технологические операции по автоматизации управления движением поездов на производственном участке железнодорожной автоматики и телемеханики;

ПК-8 - Способен анализировать технологические процессы эксплуатации, технического обслуживания и ремонта систем автоматики и телемеханики железнодорожного транспорта как объект управления;.

Обучение при прохождении практики предполагает, что по его результатам обучающийся будет:

Знать: - правила технической эксплуатации телекоммуникационных систем

- правила сетей железнодорожного транспорта
- нормативные документы по стандартизации и сертификации (СОДП)

Уметь: - анализировать технологические процессы систем

- анализировать технологические процессы сетей железнодорожного транспорта

- определять контрольные параметры (СОДП)

Владеть: - навыками эксплуатации, технического обслуживания телекоммуникационных систем и сетей железнодорожного транспорта

- навыками ремонта телекоммуникационных систем и сетей железнодорожного транспорта

- практическими навыками измерения контрольных параметров (СОДП)

6. Объем практики.

Объем практики составляет 6 зачетных единиц (216 академических часов).

7. Содержание практики.

Обучающиеся в период прохождения практики выполняют индивидуальные задания руководителя практики.

| № п/п | Краткое содержание |
|-------|---|
| 1 | Разъяснение требований к оформлению отчёта о практике и порядку защиты, о целях практики, сроках и местах её проведения. |
| 2 | Вводный инструктаж по технике безопасности |
| 3 | Практические занятия организованы с использованием технологий развивающего обучения. Часть практического курса выполняется в виде традиционных практических занятий |
| 4 | Оформление отчёта по практике, устранение замечаний и контроль |

8. Перечень изданий, которые рекомендуется использовать при прохождении практики.

| № п/п | Библиографическое описание | Место доступа |
|-------|--|---|
| 1 | Автоматика, телемеханика и связь на железнодорожном транспорте К. И. Корниенко Учебное пособие Москва : Издательство Юрайт. — 224 с. - ISBN 978-5-534-14173-3. , 2024 | https://urait.ru/bcode/543934 |
| 2 | Телемеханика : учебник и практикум для вузов А. С. Серебряков, Д. А. Семенов, Е. А. Чернов ; под общей редакцией А. С. Серебрякова. — 2-е изд., перераб. и доп. Учебник Москва : Издательство Юрайт. — 106 с. — ISBN 978-5-907055-54-4. , 2024 | https://urait.ru/bcode/557412 |
| 3 | Правила технической эксплуатации железных дорог Российской Федерации. — 4-е изд. Без автора Учебник Москва : ИНФРА-М. — 561 с. - ISBN 978-5-16-017988-9. , 2024 | https://znanium.ru/catalog/product/21451 |
| 4 | Методы и средства измерений в телекоммуникационных системах Э. Ф. Хамадулин. — 2-е изд., испр. и доп. Учебное пособие Москва : Издательство Юрайт.. — 315 с. — (Высшее образование).ISBN 978-5-534-14901-2. , 2024 | https://urait.ru/bcode/535478 |

9. Форма промежуточной аттестации: Дифференцированный зачет в 6 семестре

10. Оценочные материалы.

Оценочные материалы, применяемые при проведении промежуточной аттестации, разрабатываются в соответствии с локальным нормативным актом РУТ (МИИТ).

Авторы:

заведующий кафедрой, доцент, к.н.
кафедры «Автоматика,
телемеханика и связь на
железнодорожном транспорте»

А.А. Антонов

Согласовано:

Заведующий кафедрой АТСнаЖТ

А.А. Антонов

Председатель учебно-методической
комиссии

С.В. Володин