

**МИНИСТЕРСТВО ТРАНСПОРТА РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ**  
**ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ АВТОНОМНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ**  
**УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ**  
**«РОССИЙСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ТРАНСПОРТА»**  
**(РУТ (МИИТ))**



Рабочая программа дисциплины (модуля),  
как компонент образовательной программы  
высшего образования - программа бакалавриата  
по направлению подготовки  
15.03.06 Мехатроника и робототехника,  
утвержденной первым проректором РУТ (МИИТ)  
Тимониным В.С.

**РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)**

**Технология роботизированного производства**

Направление подготовки: 15.03.06 Мехатроника и робототехника

Направленность (профиль): Автоматизация и роботизация  
технологических процессов

Форма обучения: Очная

Рабочая программа дисциплины (модуля) в виде  
электронного документа выгружена из единой  
корпоративной информационной системы управления  
университетом и соответствует оригиналу

Простая электронная подпись, выданная РУТ (МИИТ)  
ID подписи: 87771  
Подписал: заведующий кафедрой Куликов Михаил Юрьевич  
Дата: 02.06.2026

## 1. Общие сведения о дисциплине (модуле).

Целями освоения дисциплины (модуля) являются:

- подготовка студентов к инженерной деятельности по разработке и эксплуатации роботизированных ячеек, линий, цехов в различных отраслях промышленности.

Задачами дисциплины (модуля) являются:

- изучение типовых технологических процессов в машиностроении;
- овладение навыками по выработке требований к конструкции и системе управления технологическим оборудованием, необходимых для создания высокоэффективных роботизированных ячеек;
- изучение проблем совместного функционирования технологического оборудования, промышленных роботов, транспортно-складских систем, автоматических систем управления производством в составе гибких производственных систем.

## 2. Планируемые результаты обучения по дисциплине (модулю).

Перечень формируемых результатов освоения образовательной программы (компетенций) в результате обучения по дисциплине (модулю):

**ОПК-10** - Способен контролировать и обеспечивать производственную и экологическую безопасность на рабочих местах;

**ОПК-12** - Способен участвовать в монтаже, наладке, настройке и сдаче в эксплуатацию опытных образцов мехатронных и робототехнических систем, их подсистем и отдельных модулей;

Обучение по дисциплине (модулю) предполагает, что по его результатам обучающийся будет:

### **Знать:**

- нормы производственной и экологической безопасности на рабочих местах;
- методологические основы технологии роботизации производственных процессов.

### **Уметь:**

- осуществлять интеграцию робототехнических комплексов в технологические процессы;
- учитывать нормативные и технологические ограничения при роботизации технологических процессов.

### **Владеть:**

- навыками разработки роботизированных ячеек, линий, цехов;
- навыками обеспечения норм безопасности при роботизации технологических процессов.

### 3. Объем дисциплины (модуля).

#### 3.1. Общая трудоемкость дисциплины (модуля).

Общая трудоемкость дисциплины (модуля) составляет 3 з.е. (108 академических часа(ов)).

3.2. Объем дисциплины (модуля) в форме контактной работы обучающихся с педагогическими работниками и (или) лицами, привлекаемыми к реализации образовательной программы на иных условиях, при проведении учебных занятий:

Тип учебных занятий	Количество часов	
	Всего	Семестр №5
Контактная работа при проведении учебных занятий (всего):	48	48
В том числе:		
Занятия лекционного типа	32	32
Занятия семинарского типа	16	16

3.3. Объем дисциплины (модуля) в форме самостоятельной работы обучающихся, а также в форме контактной работы обучающихся с педагогическими работниками и (или) лицами, привлекаемыми к реализации образовательной программы на иных условиях, при проведении промежуточной аттестации составляет 60 академических часа (ов).

3.4. При обучении по индивидуальному учебному плану, в том числе при ускоренном обучении, объем дисциплины (модуля) может быть реализован полностью в форме самостоятельной работы обучающихся, а также в форме контактной работы обучающихся с педагогическими работниками и (или) лицами, привлекаемыми к реализации образовательной программы на иных условиях, при проведении промежуточной аттестации.

### 4. Содержание дисциплины (модуля).

#### 4.1. Занятия лекционного типа.

№ п/п	Тематика лекционных занятий / краткое содержание
1	<p>Основы технологии роботизированного производства.</p> <p>Рассматриваемые вопросы:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- технологические процессы;</li> <li>- особенности проектирования технологических процессов в условиях автоматизированного производства;</li> <li>- основные принципы построения технологии механической обработки в автоматизированных производственных системах.</li> </ul>
2	<p>Роботизированные системы.</p> <p>Рассматриваемые вопросы:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- технологическое оборудование и принципы построения производственных систем;</li> <li>- автоматизация технологических операций с использованием промышленных роботов;</li> <li>- расчет производительности.</li> </ul>
3	<p>Программируемые логические контроллеры.</p> <p>Рассматриваемые вопросы:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- программируемые логические контроллеры в автоматизации технологических процессов;</li> <li>- САПР технологических процессов (CALS-технологии).</li> </ul>
4	<p>Роботизация процессов сварки и резки.</p> <p>Рассматриваемые вопросы:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- обзор технологии сварки;</li> <li>- обзор технологии резки;</li> <li>- роботизация сварки;</li> <li>- роботизация резки.</li> </ul>
5	<p>Роботизация процессов нанесения слоя материала.</p> <p>Рассматриваемые вопросы:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- обзор технологии 3D-печати;</li> <li>- обзор технологии наплавки;</li> <li>- обзор технологии покраски;</li> <li>- роботизация 3D-печати, наплавки, покраски.</li> </ul>
6	<p>Роботизация процессов удаления слоя материала.</p> <p>Рассматриваемые вопросы:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- роботизация фрезеровки, шлифования, полировки.</li> </ul>
7	<p>Роботизация обслуживания станков.</p> <p>Рассматриваемые вопросы:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- роботизация обслуживания токарного станка;</li> <li>- роботизация обслуживания листогибочного станка;</li> <li>- роботизация обслуживания прессы.</li> </ul>
8	<p>Проектирование цепи безопасности.</p> <p>Рассматриваемые вопросы:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- устройства безопасности;</li> <li>- интерфейс робота для подключения устройств безопасности.</li> </ul>
9	<p>Моделирование роботизированных ячеек.</p> <p>Рассматриваемые вопросы:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- создание модели роботизированной ячейки;</li> <li>- проверка против столкновений;</li> <li>- проверка досягаемости;</li> <li>- генерация кода.</li> </ul>
10	<p>Моделирование работы промышленного робота.</p> <p>Рассматриваемые вопросы:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- виды промышленных роботов;</li> </ul>

№ п/п	Тематика лекционных занятий / краткое содержание
	- условия работы промышленных роботов; - система безопасности промышленного робота.
11	Моделирование работы захватного устройства. Рассматриваемые вопросы: - типы захватных устройств; - создание модели перемещения захватного устройства; - генерация кода.
12	Базовые арифметические операции. Рассматриваемые вопросы: - конъюнкция; - дизъюнкция; - импликация.
13	Контроль длительности подключения потребителей (нагрузки). Рассматриваемые вопросы: - типы потребителей; - схемы подключения потребителей; - основные элементы программного комплекса LogoSoft Comfort.
14	Управление подъемной платформой. Рассматриваемые вопросы: - типы потребителей; - схемы подключения потребителей; - основные элементы программного комплекса LogoSoft Comfort.
15	Управление бетономешалкой. Рассматриваемые вопросы: - типы бетономешалок; - основные элементы программного комплекса LogoSoft Comfort; - генерация кода.
16	Управление подъемной платформой. Рассматриваемые вопросы: - система безопасности подъемной платформы; - математическая модель подъемной платформы; - генерация кода.

#### 4.2. Занятия семинарского типа.

##### Лабораторные работы

№ п/п	Наименование лабораторных работ / краткое содержание
1	Управление доступом. В результате выполнения лабораторной работы изучаются программные конструкции в LogoSoft Comfort.
2	Контроль места для стоянки автомобилей. В результате выполнения лабораторной работы изучаются программные конструкции в LogoSoft Comfort.
3	Управление загрузкой бункера. В результате выполнения лабораторной работы изучаются программные конструкции в LogoSoft Comfort.

№ п/п	Наименование лабораторных работ / краткое содержание
4	Управление отоплением. Регулирование. В результате выполнения лабораторной работы изучаются программные конструкции в LogoSoft Comfort.
5	Моделирование работы мобильного робота. В результате выполнения лабораторной работы изучаются способы моделирования в CoppeliaSim.
6	Наполнительная станция. В результате выполнения лабораторной работы изучаются программные конструкции в LogoSoft Comfort.
7	Освещение и сигнализация помещения. В результате выполнения лабораторной работы изучаются программные конструкции в LogoSoft Comfort.
8	Система кондиционирования воздуха. В результате выполнения лабораторной работы изучаются программные конструкции в LogoSoft Comfort.

#### 4.3. Самостоятельная работа обучающихся.

№ п/п	Вид самостоятельной работы
1	Изучение электронных материалов курса и учебной литературы.
2	Текущая подготовка к лабораторным работам.
3	Изучение дополнительной литературы.
4	Выполнение курсового проекта.
5	Подготовка к промежуточной аттестации.
6	Подготовка к текущему контролю.

#### 4.4. Примерный перечень тем курсовых проектов

По вариантам для следующих типов технологических процессов:

- роботизация дуговой сварки;
- роботизация наплавки;
- роботизация обслуживания листогибочного станка;
- роботизация паллетирования;
- роботизация контактной сварки;
- роботизация обслуживания прессы;
- роботизация покраски;
- роботизация завинчивания;
- роботизация сборки;
- роботизация фрезерования;

- роботизация шлифования и полирования;
- роботизация обслуживания токарного станка.

5. Перечень изданий, которые рекомендуется использовать при освоении дисциплины (модуля).

№ п/п	Библиографическое описание	Место доступа
1	Климов, А. С. Роботизированные технологические комплексы и автоматические линии в сварке : учебное пособие для вузов / А. С. Климов, Н. Е. Машнин. — 4-е изд., стер. — Санкт-Петербург : Лань, 2021. — 236 с. — ISBN 978-5-8114-6792-1.	URL: <a href="https://e.lanbook.com/book/152449">https://e.lanbook.com/book/152449</a> (дата обращения: 21.04.2023). - Текст: электронный.
2	Авцинов, И. А. Основы организационно-технологического управления роботизированными комплексами. Лабораторный практикум : учебное пособие / И. А. Авцинов, В. К. Битюков ; под редакцией И. А. Хаустова. — Воронеж : ВГУИТ, 2022. — 178 с. — ISBN 978-5-00032-570-4	URL: <a href="https://e.lanbook.com/book/254504">https://e.lanbook.com/book/254504</a> (дата обращения: 21.04.2023). - Текст: электронный.
3	Фурсенко, С. Н. Автоматизация технологических процессов : учебное пособие / С. Н. Фурсенко, Е. С. Якубовская, Е. С. Волкова. — Минск : Новое знание, 2014. — 376 с. — ISBN 978-985-475-712-4.	URL: <a href="https://e.lanbook.com/book/64774">https://e.lanbook.com/book/64774</a> (дата обращения: 21.04.2023). - Текст: электронный.
4	Автоматизация технологических процессов : учебник / П. В. Шарупич, С. В. Шарупич, Т. С. Шарупич [и др.] ; под редакцией В. П. Шарупича. — Орел : Патент. Град-Риц, [б. г.]. — Том 1 — 2010. — 252 с.	URL: <a href="https://e.lanbook.com/book/103005">https://e.lanbook.com/book/103005</a> (дата обращения: 21.04.2023). - Текст: электронный.
5	Жежера, Н. И. Микропроцессорные системы автоматизации технологических процессов : учебное пособие / Н. И. Жежера. — 2-е изд. — Вологда : Инфра-Инженерия, 2020. — 240 с. — ISBN 978-5-9729-0517-1.	URL: <a href="https://e.lanbook.com/book/148324">https://e.lanbook.com/book/148324</a> (дата обращения: 21.04.2023). - Текст: электронный.

6. Перечень современных профессиональных баз данных и информационных справочных систем, которые могут использоваться при освоении дисциплины (модуля).

Официальный сайт РУТ (МИИТ) (<https://www.miit.ru/>)

Научно-техническая библиотека РУТ (МИИТ) (<http://library.miit.ru>)

Образовательная платформа «Юрайт» (<https://urait.ru/>)

Общие информационные, справочные и поисковые «Консультант Плюс» (<http://www.consultant.ru/>)

«Гарант» (<http://www.garant.ru/>)

Главная книга (<https://glavkniga.ru/>)

Электронно-библиотечная система издательства (<http://e.lanbook.com/>)

Электронно-библиотечная система [ibooks.ru](http://ibooks.ru/) (<http://ibooks.ru/>)

7. Перечень лицензионного и свободно распространяемого программного обеспечения, в том числе отечественного производства, необходимого для освоения дисциплины (модуля).

RoboDK; CoppeliaSim; DesignSpark Electrical.

8. Описание материально-технической базы, необходимой для осуществления образовательного процесса по дисциплине (модулю).

1. Рабочее место преподавателя с персональным компьютером, подключённым к сети INTERNET.

2. Программное обеспечение для создания электрических схем.

3. Специализированная лекционная аудитория с мультимедиа аппаратурой.

4. Специализированная аудитория для выполнения практических и лабораторных работ.

9. Форма промежуточной аттестации:

Курсовой проект в 5 семестре.

Экзамен в 5 семестре.

10. Оценочные материалы.

Оценочные материалы, применяемые при проведении промежуточной аттестации, разрабатываются в соответствии с локальным нормативным актом РУТ (МИИТ).

Авторы:

доцент, доцент, к.н. кафедры  
«Наземные транспортно-  
технологические средства»

А.В. Мишин

Согласовано:

Заведующий кафедрой НТТС

П.А. Григорьев

Заведующий кафедрой ТТМиРПС

М.Ю. Куликов

Председатель учебно-методической  
комиссии

С.В. Володин